

위치	오/탈자	수정된 사항
17p~20p	MATALB	MATLAB
22p	상단부 이때 'polt(x,y)' 하단부 예를 들어 0부터 10까지 5개의 원소를 >> a=linspace(0,10,5)	'plot(x,y)' 예를 들어 0부터 10까지 6개의 원소를 >> a=linspace(0,10,6)
37p	simplify 명령어 설명 : $\sin^2x + \sin^2y = 1$	$\sin^2x + \cos^2x = 1$
69p	정리 1-13 (3) $\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C, n! = -1$	$\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C, n \neq -1$
77p 예제1-27 풀이	$v' = 1$ ( $v$ 가 $v'$ 보다 간단함)이므로	$v' = 1$ ( $v'$ 이 $v$ 보다 간단함)이므로
113p 연습문제	2.4 (c) $\frac{dy}{dx} = \frac{y+x}{x} \quad (y(0) = 1)$	(c) $\frac{dy}{dx} = \frac{y+x}{x} \quad (y(1) = 1)$
113p 연습문제	2.5 (b) $(2xy + y) dx + (x^2 + 1) dy = 0$	(b) $(2xy + y) dx + (x^2 + x) dy = 0$
130p 식 (3.15) 읽줄	상수계수를 갖는 2계 동차 미분방정식의 일반형은 다음과 같다.	상수계수를 갖는 2계 비동차 미분방정식의 일반형은 다음과 같다.
158p예제 3-26풀이	특성값은 $(\lambda + 2)(\lambda - 1 \pm i)^2 = 0$ 에서	특성값은 $(\lambda + 2)(\lambda - 1 + i)^2(\lambda - 1 - i)^2 = 0$ 에서
193p 연습문제	3.9 (a) $\frac{dx}{dt} = x + y, \frac{dy}{dt} = x + 4y$	(a) $\frac{dx}{dt} = x + y, \frac{dy}{dt} = 4y$
194p 연습문제	입력전압 $E(t) = 5V$ 이고, 초깃값이 $q(0) = 0.3m, q'(0) = 0.5m/s$ 일 때	입력전압 $e(t) = 5V$ 이고, 초깃값이 $q(0) = 0.3c, q'(0) = 0.5c/s$ 일 때
202p 하단부	$= b_0 + b_0\left(\frac{1}{2}x^2\right) + \frac{1}{2!}\left(\frac{1}{2}x^2\right)^2 + \frac{1}{3!}\left(\frac{1}{2}x^2\right)^3 + \dots$	$= b_0 + b_0\left(\frac{1}{2}x^2\right) + b_0\frac{1}{2!}\left(\frac{1}{2}x^2\right)^2 + b_0\frac{1}{3!}\left(\frac{1}{2}x^2\right)^3 + \dots$
217p 식 (4.23) 하단부	이때 식 (4.23)을 식 (4.22)에 대입하면 $(1-x^2) \sum_{k=0}^{\infty} k(k-1)b_k x^{k-2} - 2x \sum_{k=0}^{\infty} k b_k x^{k-1} +$	$(1-x^2) \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1)b_k x^{k-2} - 2x \sum_{k=1}^{\infty} k b_k x^{k-1} +$
252p 하단부	$F(s) = 9\mathcal{L} \left[ \int_0^t t \sin 3t \right]$ $f(t) = 9 \int_0^t t \sin 3t$	$F(s) = 9\mathcal{L} \left[ \int_0^t \tau \sin 3\tau d\tau \right]$ $f(t) = 9 \int_0^t \tau \sin 3\tau d\tau$
289p 연습문제	5.13 (응-용)	문장 맨 끝에 $m = 1kg$ , 모든 초깃값들은 0이라 가정한다 추가
314p 하단부	$-(\vec{b} \cdot \vec{c}) + a_1 \vec{i} + a_2 \vec{j} + a_3 \vec{k}$	$-(\vec{b} \cdot \vec{c})(a_1 \vec{i} + a_2 \vec{j} + a_3 \vec{k})$
356p 하단부	$\nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$	$\nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$
374p 문제7.12	2변수함수에 대해 편도함수 $\frac{dz}{dt}$ 를 구하라.	2변수함수에 대해 도함수 $\frac{dz}{dt}$ 를 구하라.
374p 문제7.15	[연습문제 7.13]에서 구한 방향도함수의	[연습문제 7.14]에서 구한 방향도함수의
375p 문제7.19	$\vec{F} = x^2 y \vec{i} + 2xy^2 z \vec{j} - (2xyz + 2xyz^2) \vec{k}$	$\vec{F} = x^2 y \vec{i} + 2xy^2 z \vec{j} - (2xyz + 2xyz^2) \vec{k}$
379p 그림 8-1 (c)	$a = B$	$a = b$
419p 예제8-20 풀이	$\vec{F} \cdot \vec{T} = (z \vec{i} + x \vec{j} + y \vec{i}) \cdot (-\sin s \vec{i} + \cos s \vec{j}) = x \cos s = \cos^2 s$	$\vec{F} \cdot \vec{T} = (z \vec{i} + x \vec{j} + y \vec{i}) \cdot (-\sin s \vec{i} + \cos s \vec{j})$
420p 상단부	$(\text{curl } \vec{F}) \cdot \vec{n} = \iint_s \frac{2x + 2y + 1}{\sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1}}$	$(\text{curl } \vec{F}) \cdot \vec{n} = \frac{2x + 2y + 1}{\sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1}}$

위치	오/탈자	수정된 사항
423p 상단부	$\int \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int \vec{F} \cdot d\vec{T} ds$	$\int \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int \vec{F} \cdot \vec{T} ds$
428p 연습문제	8.1 (b) $C : x = 2t^2, y = -t + 1, 0 \leq t \leq 1$	8.1 (b) $C : x = 2t, y = -t + 1, 0 \leq t \leq 1$
479p 연습문제	다음 두 행렬에 대해 $\det \vec{B} = 2\det \vec{A}$ 임을 확인하라.	다음 두 행렬에 대해 $\det \vec{B} = 2\det \vec{A}$ 임을 확인하라.
534p 식 ㉔	$\vec{V}^T \vec{A} \vec{V} = \lambda \vec{V}^T \vec{V}$	$\vec{V}^T \vec{A} \vec{V} = \lambda \vec{V}^T \vec{V}$
543p 식(10.15)	$\vec{A}^n + a_{n-1}\vec{A}^{n-1} + \dots + a_1\vec{A} + a_0 = \vec{0}$	$\vec{A}^n + a_{n-1}\vec{A}^{n-1} + \dots + a_1\vec{A} + a_0\vec{I} = \vec{0}$
552p 연습문제	10.8 (a) 그림 $R_1$ , (b) 그림 $R_1, R_4 = 2\Omega$	(a) 그림 $R_1 = 4\Omega$ , (b) 그림 $R_1 = 5\Omega, R_3 = 2\Omega$
569p	MATLAB 코드 하단부 <code>exp(t)*c1+exp(2*t)*c2 (z) : z</code>	<code>exp(t)*c1+exp(2*t)*c2 : z</code>
596p 맨 윗줄	$\vec{\Phi}(t) \frac{d\vec{W}(t)}{dt} + \frac{d\vec{\Phi}(t)}{dt} \vec{W}(t) = \vec{A} \vec{\Phi}(t) \vec{W}(t) + \vec{U}(t)$	$\vec{\Phi}(t) \frac{d\vec{W}(t)}{dt} + \frac{d\vec{\Phi}(t)}{dt} \vec{W}(t) = \vec{A} \vec{\Phi}(t) \vec{W}(t) + \vec{U}(t)$
609p 문제 11.3	(d) $\vec{X} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 \cos t & 2 \sin t \end{bmatrix} e^{-t}$	$\vec{X} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 \cos t & 2 \sin t \end{bmatrix} e^{-t}$
612p 문제 11.10	여기서 $R_1 = 1\Omega, R_2 = 1\Omega$ ,	여기서 $R_1 = 0\Omega, R_2 = 1\Omega$ ,
670p	MATLAB 코드 <code>z1=sym(2-3*i); z2=3+4*i;</code>	<code>z1=sym(2-3*i); z2=sym(3+4*i);</code>
700p 하단 에서 8째줄	다음 식에 의해 선적분 계산을 할 수 있다.	다음 식에 의해 선적분 계산을 할 수 있다.
706p 예제 13-16	맨 윗줄 적분 경로 $C(C_1 + C_2)$	적분 경로 $C = C_1 + C_2$